# Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего образования «Кузбасская государственная сельскохозяйственная академия» кафедра Агроинженерии

УТВЕРЖДАЮ оразовательное Декан инженерного факультета

Стенина Н.А

" 22 "

2021 г.

рабочая программа дисциплины (модуля)

aaa 30 @4aaaa

Учебный план B35.03.06-21-1ИМ.plx

35.03.06 Агроинженерия Профиль Робототехнические

системы в АПК

Квалификация

Форма обучения

Общая трудоемкость 5"

Часов по учебному плану 108 Виды контроля в семестрах:

зачеты с оценкой - 5

в том числе:

контактная работа 50

самостоятельная работа 58

часы на контроль

* *	**	**	• • •

Семестр (<Курс>.<Семестр на курсе>)	<b>7'*5®</b> + Итого		Ітого	
Недель	17	17 2/6		
Вид занятий	УП	РΠ	УП	РΠ
Лекции	16	16	16	16
Семинарские занятия	32	32	32	32
Консультации	2	2	2	2
Итого ауд.	48	48	48	48
Контактная работа	50	50	50	50
Сам. работа	58	58	58	58
Итого	108	108	108	108

УП: В35.03.06-20-2ИМ.plx

Программу составил(и): канд. тех. наук, доц., Федоров Дмитрий Евгеньевич
Рабочая программа дисциплины
разработана в соответствии с требованиями ФГОС ВО:
Федеральный государственный образовательный стандарт высшего образования по направлению подготовки 35.03.06 Агроинженерия (уровень бакалавриата) (приказ Минобрнауки России от 23.08.2017 г. № 813)
составлена на основании учебного плана: 35.03.06 Агроинженерия Профиль Робототехнические системы в АПК утвержденного учёным советом вуза от 28.05.2020 протокол № 8.
Рабочая программа одобрена на заседании кафедры агроинженерии
Протокол №8 от 20 апреля 2021 г. Срок действия программы: 2021-2025 уч.г. Зав. кафедрой Санкина Ольга Владимировна
Рабочая программа одобрена и утверждена методической комиссией <u>ссы методической</u> факультета Протокол № В от 21 04 2021 г.
Председатель методической комиссии

Визи	рование РПД для ис	полнения в очередном учебном году
Рабочая программа пере на заседании кафедры аг	- · · · ·	и одобрена для исполнения в 2021-2022 учебном году
Протокол № от	2021 г.	
Зав. кафедрой агроинже	нерии	
подпись	расшифровка	
Визи	рование РПД для ис	полнения в очередном учебном году
Рабочая программа пере на заседании кафедры аг		и одобрена для исполнения в 2022-2023 учебном году
Протокол № от	2022 г.	
Зав. кафедрой агроинже	нерии	
подпись	расшифровка	
Визи	рование РПД для ис	полнения в очередном учебном году
Рабочая программа пере на заседании кафедры ап		и одобрена для исполнения в 2023-2024 учебном году
Протокол № от	2023 г.	
Зав. кафедрой агроинже	нерии	
подпись	расшифровка	
		полнения в очередном учебном году
Визи	прование РПД для ис смотрена, обсуждена	полнения в очередном учебном году и одобрена для исполнения в 2024-2025 учебном году
Визи Рабочая программа пере	прование РПД для исс смотрена, обсуждена гроинженерии	

расшифровка

подпись

#### 1. ЦЕЛЬ И ЗАДАЧИ ОСВОЕНИЯ ДИСЦИПЛИНЫ

#### Цель дисциплины

сформировать у студента систему знаний, умений и профессиональных навыков в области применения систем автоматизированного проектирования (САПР) технических средств агропромышленного комплекса, необходимых для последующей профессиональной подготовки специалиста, способного к эффективному решению практических задач агропромышленного комплекса.

#### Задачи дисциплины:

овладеть теоретическими основами и практическими методами применения прикладных программ проектно-конструкторских расчетов узлов, агрегатов и систем технических средств АПК.

	2. МЕСТО ДИСЦИПЛИНЫ В СТРУКТУРЕ УЧЕБНОГО ПЛАНА						
П	икл (раздел) ОП:						
2.1	Входной уровень знаний:						
2.1.1	Проектная деятельность 1						
2.1.2	Проектная деятельность 2						
2.1.3	Цифровые технологии в АПК						
2.1.4	Начертательная геометрия и инженерная графика						
2.1.5	Метрология, стандартизация и сертификация						
2.2	Дисциплины и практики, для которых освоение данной дисциплины (модуля) необходимо как предшествующее:						
2.2.1	Проектная деятельность 4						
2.2.2	Цифровые технологии в АПК						
2.2.3	Научно-исследовательская работа						

# 3. КОМПЕТЕНЦИИ ОБУЧАЮЩЕГОСЯ, ФОРМИРУЕМЫЕ В РЕЗУЛЬТАТЕ ОСВОЕНИЯ ДИСЦИПЛИНЫ (МОЛУЛЯ)

	(МОДУЛЯ)					
УК-1: Спо	собен осуществлять поиск, критический анализ и синтез информации, применять системный подход для					
	решения поставленных задач					
Знать:						
Уровень 1	основы анализа и декомпозиции задач;					
Уровень 2	основы критического анализа, поиска и синтеза информации					
Уровень 3	методы оценки различных факторов при решении задач					
Уровень 4	актуальные научные проблемы профессиональной области					
Уровень 5						
Уровень 6						
Уровень 7						
Уметь:						
Уровень 1	анализировать поставленные задачи, выделять основные этапы					
Уровень 2	использовать различные способы поиска и анализа информации					
Уровень 3	оценивать преимущества и риски различных вариантов решений задач					
Уровень 4	формировать собственное суждение по актуальным научным проблемам					
Уровень 5						
Уровень 6						
Уровень 7						
Владеть:						
Уровень 1	навыками определения действий по решению задач					
Уровень 2	приемами поиска и систематизации информации, необходимой для решения поставленных задач					
Уровень 3	навыками оценки различных вариантов решений задач					
Уровень 4	навыками грамотного, логичного и аргументированного изложения собственного суждения по актуальным научным проблемам					
Уровень 5						
Уровень 6						
Уровень 7						

ПК-5: Готовность к участию в проектировании технических средств и технологических процессов производства, систем электрификации и автоматизации сельскохозяйственных объектов

Знать:	
Уровень 1	способы проектирования эффективных технических средств
Уровень 2	
Уровень 3	
Уровень 4	
Уровень 5	
Уровень 6	
Уровень 7	
Уметь:	
Уровень 1	проектировать эффективные технические средства
Уровень 2	
Уровень 3	
Уровень 4	
Уровень 5	
Уровень 6	
Уровень 7	
Владеть:	
Уровень 1	навыками организации проектирования эффективных технических средств
Уровень 2	
Уровень 3	
Уровень 4	
Уровень 5	
Уровень 6	
Уровень 7	

ПК-6: Способность использовать информационные технологии при проектировании машин и организации их				
	работы			
Знать:				
Уровень 1	сущность информационных технологий при проектировании машин;			
Уровень 2				
Уровень 3				
Уровень 4				
Уровень 5				
Уровень 6				
Уровень 7				
Уметь:				
Уровень 1	использовать информационные технологии при проектировании машин			
Уровень 2				
Уровень 3				
Уровень 4				
Уровень 5				
Уровень 6				
Уровень 7				
Владеть:				
Уровень 1	навыками организации использования информационных технологий при проектировании машин			
Уровень 2				
Уровень 3				
Уровень 4				
Уровень 5				
Уровень 6				
Уровень 7				

ПСК-4: Способностью разрабатывать конструкторскую и проектную документацию механических, электрических и электронных узлов робототехнических систем в соответствии с имеющимися стандартами и техническими условиями

Знать:	
Уровень 1	структуру конструкторской и проектной документации механических узлов робототехнических систем
Уровень 2	
Уровень 3	
Уровень 4	
Уровень 5	
Уровень 6	
Уровень 7	
Уметь:	
Уровень 1	использовать стандарты и технические условия на конструкторскую и проектную документацию механических узлов робототехнических систем
Уровень 2	
Уровень 3	
Уровень 4	
Уровень 5	
Уровень 6	
Уровень 7	
Владеть:	
Уровень 1	навыками разработки конструкторской и проектной документации механических узлов робототехнических систем;
Уровень 2	
Уровень 3	
Уровень 4	
Уровень 5	
Уровень 6	
Уровень 7	

# В результате освоения дисциплины обучающийся должен

3.1	Знать:
3.1.1	- основы анализа и декомпозиции задач;
3.1.2	- основы критического анализа, поиска и синтеза информации;
3.1.3	- методы оценки различных факторов при решении задач;
3.1.4	- актуальные научные проблемы профессиональной области;
3.1.5	- способы проектирования эффективных технических средств;
3.1.6	- сущность информационных технологий при проектировании машин;
3.1.7	- структуру конструкторской и проектной документации механических узлов робототехнических систем.
3.2	Уметь:
3.2.1	- анализировать поставленные задачи, выделять основные этапы;
3.2.2	
3.2.3	- оценивать преимущества и риски различных вариантов решений задач;
3.2.4	- формировать собственное суждение по актуальным научным проблемам;
3.2.5	- проектировать эффективные технические средства;
3.2.6	- использовать информационные технологии при проектировании машин;
3.2.7	- использовать стандарты и технические условия на конструкторскую и проектную документацию механических узлов робототехнических систем.
3.3	Владеть:
3.3.1	- навыками определения действий по решению задач;
3.3.2	- приемами поиска и систематизации информации, необходимой для решения поставленных задач;
3.3.3	- навыками оценки различных вариантов решений задач;
3.3.4	- навыками грамотного, логичного и аргументированного изложения собственного суждения по актуальным научным проблемам;
3.3.5	- навыками организации проектирования эффективных технических средств;
3.3.6	- навыками организации использования информационных технологий при проектировании машин

3.3.7 - навыками разработки конструкторской и проектной документации механических узлов робототехнических систем;.

	4. СТРУКТУРА И	СОДЕРЖА	ание д	исциплин	ІЫ (МОДУЛ	R)		
Код зан.	Наименование разделов и тем /вид занятия/	Семестр / Курс	Часов	Компетен- ции	Уровень сформ-ти комп.	Акт. и инт. формы обуч-я.	Литера- тура	Формы контроля
	Раздел 1. Система автоматизированного проектирования							
1.1	Общие сведения о САПР цели и функции САПР /Лек/	5	2				Л1.1	
1.2	Общие сведения о САПР /Сем зан/	5	2	УК-1 ПК-5 ПК-6	31,32,У1,У 2,В1,В2 (УК-1,ПК- 5,ПК-6)		Л1.1Л2. 1 Л2.2 Л2.3 Э1	Собеседо вание
1.3	Общие сведения о САПР /Cp/	5	6	УК-1 ПК-5 ПК-6	31,32,Y1,Y 2,B1,B2 (YK-1,ПК- 5,ПК-6)		Л1.1Л2. 1 Л2.2 Л2.3 Э1	Собеседо вание
1.4	Цели и функции САПР /Сем зан/	5	2	УК-1 ПК-5 ПК-6	31,32,У1,У 2,В1,В2 (УК-1,ПК- 5,ПК-6)		Л1.1Л2. 1 Л2.2 Л2.3 Э1	Собеседо вание
1.5	Цели и функции САПР /Ср/	5	6	УК-1 ПК-5 ПК-6	31,32,Y1,Y 2,B1,B2 (YK-1,ПК- 5,ПК-6)		Л1.1Л2. 1 Л2.2 Л2.3 Э1	Собеседо вание
1.6	Классификация САПР, технология CALS, PLM/PDM, состав и структура САПР	5	2				Л1.1	
1.7	Классификация САПР /Сем зан/	5	2	УК-1 ПК-5 ПК-6	31,32,У1,У 2,В1,В2 (УК-1,ПК- 5,ПК-6)		Л1.1Л2. 1 Л2.2 Л2.3 Э1	Собеседо вание
1.8	Классификация САПР /Ср/	5	6	УК-1 ПК-5 ПК-6	31,32,У1,У 2,В1,В2 (УК-1,ПК- 5,ПК-6)		Л1.1Л2. 1 Л2.2 Л2.3 Э1	Собеседо вание
1.9	Технология CALS. PLM/PDM /Ceм зан/	5	2	УК-1 ПК-5 ПК-6	31,32,Y1,Y 2,B1,B2 (YK-1,ПК- 5,ПК-6)		Л1.1Л2. 1 Л2.2 Л2.3 Э1	Собеседо вание
1.10	Технология CALS. PLM/PDM /Cp/	5	6	УК-1 ПК-5 ПК-6	31,32,У1,У 2,В1,В2 (УК-1,ПК- 5,ПК-6)		Л1.1Л2. 1 Л2.2 Л2.3 Э1	Собеседо вание
1.11	Состав и структура САПР /Сем зан/	5	2	УК-1 ПК-5 ПК-6	31,32,У1,У 2,В1,В2 (УК-1,ПК- 5,ПК-6)		Л1.1Л2. 1 Л2.2 Л2.3 Э1	Собеседо вание
1.12	Состав и структура САПР /Ср/	5	6	УК-1 ПК-5 ПК-6	31,32,Y1,Y 2,B1,B2 (YK-1,ПК- 5,ПК-6)		Л1.1Л2. 1 Л2.2 Л2.3 Э1	Собеседо вание
	Раздел 2. Трехмерное проектирование в САПР КОМПАС -3D							
2.1	Порядок работы при создании модели, создание деталей /Лек/	5	4				Л1.1	

2.2	Попадам побоста		2	УК-1 ПК-5	21 22 371 37	Л1.1Л2.	Собеседо
2.2	Порядок работы при создании модели.	5	2	УК-1 ПК-5 ПК-6	31,32,У1,У 2,В1,В2	Л1.1Л2. 1 Л2.2	вание
	/Сем зан/			THC-0	(УК-1,ПК-	Л2.3	Бапис
	, com sum				5,ΠK-6)	91	
2.3	Порядок работы при создании	5	4	УК-1 ПК-5	31,32,У1,У	Л1.1Л2.	Собеседо
	модели.			ПК-6	2,B1,B2	1 Л2.2	вание
	/Cp/				(УК-1,ПК-	Л2.3	
					5,ПК-6)	Э1	
2.4	Создание деталей.	5	2	УК-1 ПК-5	31,32,У1,У	Л1.1Л2.	Собеседо
	/Сем зан/			ПК-6	2,B1,B2	1 Л2.2	вание
					(УК-1,ПК-	Л2.3	
					5,ПК-6)	Э1	
2.5	Создание деталей.	5	8	УК-1 ПК-5	31,32,У1,У	Л1.1Л2.	Собеседо
	/Cp/			ПК-6	2,B1,B2	1 Л2.2	вание
					(УК-1,ПК-	Л2.3	
					5,ПК-6)	Э1	
2.6	Создание сборок, работа с	5	2			Л1.1	
	библиотекой /Лек/						
2.7	Создание сборок.	5	2	УК-1 ПК-5	31,32,У1,У	Л1.1Л2.	Собеседо
	/Сем зан/			ПК-6	2,B1,B2	1 Л2.2	вание
					(УК-1,ПК-	Л2.3	
					5,ПК-6)	31	
2.8	Создание сборок.	5	6	УК-1 ПК-5	31,32,У1,У	Л1.1Л2.	Собеседо
	/Cp/			ПК-6	2,B1,B2	1 Л2.2	вание
					(УК-1,ПК-	Л2.3	
					5,ПК-6)	Э1	
2.9	Работа с библиотекой.	5	2	УК-1 ПК-5	31,32,У1,У	Л1.1Л2.	Собеседо
	/Сем зан/			ПК-6	2,B1,B2	1 Л2.2	вание
					(УК-1,ПК-	Л2.3	
		_		<u> </u>	5,ПК-6)	31	
2.10	Работа с библиотекой.	5	2	УК-1 ПК-5	31,32,У1,У	Л1.1Л2.	Собеседо
	/Cp/			ПК-6	2,B1,B2	1 Л2.2	вание
					(УК-1,ПК-	Л2.3	
2.11	E				5,ПК-6)	Э1 	
2.11	Генерация плоского чертежа с	5	2			Л1.1	
	трехмерной модели, редактирование компонентов /Лек/						
2.12			1	NUC 1 FUC 5	21 22 3/1 3/	H1 1 H2	0.5
2.12	Генерация плоского чертежа с	5	4		31,32,У1,У	Л1.1Л2.	Собеседо
	трехмерной модели. /Сем зан/			ПК-6	2,B1,B2	1 Л2.2	вание
	/Сем зан/				(УК-1,ПК- 5,ПК-6)	Л2.3 Э1	
2.12	Гоморомур турс того того	5	2	VIC 1 THE C			Coffee
2.13	Генерация плоского чертежа с	)	2	УК-1 ПК-5	31,32,Y1,Y	Л1.1Л2.	Собеседо
	трехмерной модели. /Ср/			ПК-6	2,B1,B2 (УК-1,ПК-	1 Л2.2 Л2.3	вание
	/ Cp/				5,ΠK-6)	)12.3 )31	
2.14	Родомуна роду с може с то с т	5	2	VV 1 DV 5	31,32,Y1,Y	Л1.1Л2.	Cofoorer
2.14	Редактирование компонентов. /Сем зан/	)	2	УК-1 ПК-5 ПК-6	2,B1,B2	Л1.1Л2. 1 Л2.2	Собеседо
	/CCM 3dH/			1117-0	2,В1,В2 (УК-1,ПК-	Л2.3	вание
					5,ΠK-6)	)12.3 )31	
2.15	Рапактирования компонентов	5	2	УК-1 ПК-5	31,32,У1,У	Л1.1Л2.	Собеседо
2.13	Редактирование компонентов. /Ср/	3		УК-1 ПК-5 ПК-6	2,B1,B2	Л1.1Л2. 1 Л2.2	вание
	/ CP/			11110	2,Б1,Б2 (УК-1,ПК-	Л2.3	ьапис
					5,ΠK-6)	31	
	Раздел 3. Система прочностного			1	5,111(0)	J1	
	анализа APM FEM для КОМПАС-						
	3D						
3.1	Интерфейс системы APM FEM	5	2	1		Л1.1	
3.1	/Лек/					711.1	
3.2	Интерфейс системы APM FEM	5	4	УК-1 ПК-5	31,32,У1,У	Л1.1Л2.	Собеседо
3.2	/Сем зан/		4	ЛК-6	2,B1,B2	Л1.1Л2. 1 Л2.2	вание
	/ COM San/			11110	2,Б1,Б2 (УК-1,ПК-	Л2.3	ьапис
					5,ΠK-6)	312.3	
	1	I		1	5,111(-0)	91	

3.3	Интерфейс системы APM FEM /Cp/	5	2	УК-1 ПК-5 ПК-6	31,32,V1,V 2,B1,B2 (УК-1,ПК- 5,ПК-6)	Л1.1Л2. 1 Л2.2 Л2.3 Э1	Собеседо вание
3.4	Команды APM FEM /Лек/	5	2			Л1.1	
3.5	Команды APM FEM /Сем зан/	5	4	УК-1 ПК-5 ПК-6	31,32,V1,V 2,B1,B2 (VK-1,ПК- 5,ПК-6)	Л1.1Л2. 1 Л2.2 Л2.3 Э1	Собеседо вание
3.6	Команды APM FEM /Ср/	5	2	УК-1 ПК-5 ПК-6	31,32,V1,V 2,B1,B2 (VK-1,ПК- 5,ПК-6)	Л1.1Л2. 1 Л2.2 Л2.3 Э1	Собеседо вание
3.7	Консультации /Инд кон/	5	2			Л1.1	
3.8	Зачет с оценкой /ЗачётСОц/	5	0			Л1.1	

#### 5. ФОНД ОЦЕНОЧНЫХ СРЕДСТВ

#### Вопросы к собеседованию

#### Раздел 1 Система автоматизированного проектирования

- 1. Общие сведения о САПР. Цели и функции САПР.
- 2. Что такое проектирование. Взаимосвязь САПР и проектирования?
- 3. Основная функция САПР.
- 4. Основная цель создания САПР
- Чем обеспечивается эффективность применения САПР? (возможности САПР).
- 6. Подходы к проектированию на основе компьютерных технологий.
- 7. Первый подход к проектированию на основе компьютерных технологий.
- 8. Второй подход к проектированию на основе компьютерных технологий.
- 9. Texhonorus CALS. PLM/PDM
- 10. Классификация САПР.
- 11. Классификация САПР в англоязычной терминологии.
- 12. Классификация САПР по отраслевому назначению.
- 13. Различие САПР или подсистемы САПР, которые обеспечивают различные аспекты проектирования по целевому назначению.
- 14. Состав и структура САПР.
- 15. Программно-методический комплекс.
- 16. Программно-технический комплекс.
- 17. Программное обеспечение САПР.
- 18. Требования к компонентам программного обеспечения.
- 19. Информационное обеспечение САПР.
- 20. Требования к компонентам информационного обеспечения
- 21. Методическое обеспечение САПР.
- 22. Требования к компонентам методического обеспечения
- 23. Математическое обеспечение САПР.
- 24. Требования к компонентам математического обеспечения
- 25. Лингвистическое обеспечение САПР.
- 26. Требования к компонентам лингвистического обеспечения
- 27. Техническое обеспечение САПР.
- 28. Требования к компонентам технического обеспечения
- 29. Организационное обеспечение САПР.
- 30. Требования к компонентам организационного обеспечения
- 31. Какие элементы выделяют в соответствии с ГОСТ, в структуре САПР?

#### Раздел 2 Трехмерное проектирование в САПР КОМПАС-3D

- 1. Как выбрать материал из библиотеки?
- 2. Назовите команду для создания файла сборки.
- 3. Как в сборку добавить компонент из файла.
- 4. Что понимают под термином сопряжение компонентов?
- 5. Как создать стандартные виды на чертеже?
- 6. Как погасить вид?
- 7. Как удалить рамку погашенного вида?
- 8. Как отключить проекционную связь между видами?
- 9. Для чего служит команда Соосность на инструментальной панели Сопряжения?
- 10. Как создать объект спецификации?

- 11. Как добавить стандартные изделия в сборку?
- 12. Назовите два способа включения компонентов в сборку в системе КОМПАС-3D.
- 13. На какой панели расположены команды, позволяющие выровнять точки по горизонтали и вертикали.
- 14. Как отредактировать компонент в окне?
- 15. Какой массив называется массивом-образцом?
- 16. Как отключить информационный размер?
- 17. На какой панели расположены команды, позволяющие моделировать детали, изготавливаемые из листового материала.
- 18. Как задать параметры для всех новых листовых деталей?
- 19. Как выполнить сгиб по ребру?
- 20. Как выполнить сгиб по линии?
- 21. Как выполнить разгибание сгибов?
- 22. Как сдвинуть изображение, используя клавиатуру и колесико мышки?
- 23. Какая команда используется для создания тела вращения?
- 24. Что такое кинематическая операция?
- 25. Какое необходимо условие для выполнения кинематической операции?
- 26. Какие способы построения массивов доступны в КОМПАС-3D?
- 27. Для чего нужна опция геометрический массив?
- 28. Этапы создания модели операцией вращения.
- 29. Требования к эскизам, построенным для операции вращения.
- 30. Трехмерное моделирование в среде «Компас-3D». Построение трехмерных моделей деталей тел вращения.
- 31. Трехмерное моделирование в среде «Компас 3D». Построение трехмерных моделей деталей, не являющихся телами вращения.

#### Раздел 3 Система прочностного анализа APM FEM для КОМПАС-3D

- 1. Для чего нужно приложение APM FEM?
- 2. Как активировать АРМ FEM?
- 3. Что такое метод конечных элементов?
- 4. Какова последовательность расчета консольной балки?
- 5. Зависит ли точность расчетов от густоты сетки?
- 6. Можно ли определить массу модели используя APM FEM?
- 7. Как сохранить отчет?
- 8. Как определить напряжение в точке?
- 9. Что будет если изменить "глубину просмотра"?
- 10. Можно ли производить расчеты в АРМ FEM для шнеков, эксцентриковых валов, резцов и т.д.?

#### Вопросы к зачету с оценкой

- 1. Общие сведения о САПР. Цели и функции САПР.
- 2. Что такое проектирование. Взаимосвязь САПР и проектирования?
- 3. Основная функция САПР.
- 4. Основная цель создания САПР
- 5. Чем обеспечивается эффективность применения САПР? (возможности САПР).
- 6. Подходы к проектированию на основе компьютерных технологий.
- 7. Первый подход к проектированию на основе компьютерных технологий.
- 8. Второй подход к проектированию на основе компьютерных технологий.
- 9. Технология CALS. PLM/PDM
- 10. Классификация САПР.
- 11. Классификация САПР в англоязычной терминологии.
- 12. Классификация САПР по отраслевому назначению.
- 13. Различие САПР или подсистемы САПР, которые обеспечивают различные аспекты проектирования по целевому назначению.
- 14. Состав и структура САПР.
- 15. Программно-методический комплекс.
- 16. Программно-технический комплекс.
- 17. Программное обеспечение САПР.
- 18. Требования к компонентам программного обеспечения.
- 19. Информационное обеспечение САПР.
- 20. Требования к компонентам информационного обеспечения
- 21. Методическое обеспечение САПР.
- 22. Требования к компонентам методического обеспечения
- 23. Математическое обеспечение САПР.
- 24. Требования к компонентам математического обеспечения
- 25. Лингвистическое обеспечение САПР.
- 26. Требования к компонентам лингвистического обеспечения
- 27. Техническое обеспечение САПР.
- 28. Требования к компонентам технического обеспечения
- 29. Организационное обеспечение САПР.
- 30. Требования к компонентам организационного обеспечения
- 31. Какие элементы выделяют в соответствии с ГОСТ, в структуре САПР?

- 32. Как выбрать материал из библиотеки?
- 33. Назовите команду для создания файла сборки.
- 34. Как в сборку добавить компонент из файла.
- 35. Что понимают под термином сопряжение компонентов?
- 36. Как создать стандартные виды на чертеже?
- 37. Как погасить вид?
- 38. Как удалить рамку погашенного вида?
- 39. Как отключить проекционную связь между видами?
- 40. Для чего служит команда Соосность на инструментальной панели Сопряжения?
- 41. Как создать объект спецификации?
- 42. Как добавить стандартные изделия в сборку?
- Назовите два способа включения компонентов в сборку в системе КОМПАС-3D.
- 44. На какой панели расположены команды, позволяющие выровнять точки по горизонтали и вертикали.
- 45. Как отредактировать компонент в окне?
- 46. Какой массив называется массивом-образцом?
- 47. Как отключить информационный размер?
- 48. На какой панели расположены команды, позволяющие моделировать детали, изготавливаемые из листового материала.
- 49. Как задать параметры для всех новых листовых деталей?
- 50. Как выполнить сгиб по ребру?
- 51. Как выполнить сгиб по линии?
- 52. Как выполнить разгибание сгибов?
- 53. Как сдвинуть изображение, используя клавиатуру и колесико мышки?
- 54. Какая команда используется для создания тела вращения?
- 55. Что такое кинематическая операция?
- 56. Какое необходимо условие для выполнения кинематической операции?
- 57. Какие способы построения массивов доступны в КОМПАС-3D?
- 58. Для чего нужна опция геометрический массив?
- 59. Этапы создания модели операцией вращения.
- 60. Требования к эскизам, построенным для операции вращения.
- 61. Трехмерное моделирование в среде «Компас-3D». Построение трехмерных моделей деталей тел вращения.
- 62. Трехмерное моделирование в среде «Компас 3D». Построение трехмерных моделей деталей, не являющихся телами вращения.
- 63. Для чего нужно приложение APM FEM?
- 64. Как активировать АРМ FEM?
- 65. Что такое метод конечных элементов?
- 66. Какова последовательность расчета консольной балки?
- 67. Зависит ли точность расчетов от густоты сетки?
- 68. Можно ли определить массу модели используя APM FEM?
- 69. Как сохранить отчет?
- 70. Как определить напряжение в точке?
- 71. Что будет если изменить "глубину просмотра"?
- 72. Можно ли производить расчеты в АРМ FEM для шнеков, эксцентриковых валов, резцов и т.д.?

Фонд оценочных средств прикреплен в приложении к рабочей программе

# 6. ПЕРЕЧЕНЬ ИНФОРМАЦИОННЫХ ТЕХНОЛОГИЙ

#### 6.1 Перечень программного обеспечения

САПР "КОМПАС 3D V12" - Машиностроительная конфигурация САПР "AutoCAD 2015"

### 6.2 Перечень информационных справочных систем

7. МАТЕРИАЛЬНО-ТЕХНИЧЕСКОЕ ОБЕСПЕЧЕНИЕ ДИСЦИПЛИНЫ (МОДУЛЯ)						
Номер ауд.	Назначение	Оборудование и ПО	Вид занятия			
	Для проведения лекционных, лабораторных занятий используется ауд. 1316 Кабинет информационных технологий в					
	льной деятельности:					
	Компьютеры с доступом в Интернет:					
1	Столы ученические 20 шт.,					
	авателя 1шт.,					
стулья 29 шт						
шкафы 3шт.,						
тумбочка 2ш						
	nasonic, 1 шт.,					
	Media Economy 180*180 см, 1 шт.,					
	место, 13 шт.,					
	Системный блок КС (Процессор Intel Core i3, ОЗУ 2Gb, HDD 500Gb) + Монитор Samsung 19" - 9 шт. Системный блок					
	OLDI (Процессор Intel Core 2, ОЗУ 2Gb, HDD 500Gb) + Монитор 17" - 2 шт.,					
Системный (	блок Gigabyte (Процессор AMD Ath	lon II x2, ОЗУ 2Gb, HDD 500Gb) + Монитор Acer 19" - 2 шт.				
1316	Кабинет информационных	Столы ученические – 20 шт., стол преподавателя – 1 шт.,				
	технологий в профессиональной	стулья – 31 шт., ноутбук – 1 шт., проектор – 1 шт., экран –				
	деятельности	1 шт., доска мультимедийная – 1 шт., тумбочка – 1 шт.,				
		шкаф – 2 шт., компьютеры – 12 шт.				
1325	Лекционная аудитория	Столы ученические – 22 шт., стол преподавателя – 1 шт.,	Лекция			
		стулья – 45 шт., проектор Epson EMP-X52 – 1 шт., экран				
		Screen Media Economy-P 180*180см – 1 шт., ПК рабочее				
		место – 1 шт., доска меловая – 1 шт., учебно-наглядные				
		материалы				

		8.1. Рекомендуемая литература			
8.1.1. Основная литература					
	Авторы, составители	Заглавие	Издательство, год		
Л1.1	Карпенко А.П.	Основы автоматизированного проектирования: учеб. пособие	Москва : ИНФРА-М, 2020		
	•	8.1.2. Дополнительная литература	•		
	Авторы, составители	Заглавие	Издательство, год		
Л2.1	Шпаков П.С., Юнаков Ю.Л., Шпакова М.В.	Основы компьютерной графики: учебное пособие	Красноярск: Сиб. федер. унт, 2014		
Л2.2	Малышевская Л.Г.	Основы моделирования в среде автоматизированной системы проектирования "Компас 3D": Учебное пособие	Железногорск: ФГБОУ ВО СПСА ГПС МЧС России, 2017		
Л2.3	Э.М. Берлинер, О.В. Таратынов	САПР конструктора машиностроителя: учебное пособие	М.: Форум, НИЦ ИНФРА-М, 2015		
	8.2. 1	Ресурсы информацинно-телекоммуникационной сети "Ин	тернет"		
Э1	ЭБС «Znanium»				

# 9. МЕТОДИЧЕСКИЕ УКАЗАНИЯ ДЛЯ ОБУЧАЮЩИХСЯ ПО ОСВОЕНИЮ ДИСЦИПЛИНЫ (МОДУЛЯ)

ЛИСТ ВНЕСЕНИЯ ИЗМЕНЕНИЙ					
№	Дата внесения изменений	№ протокола заседания кафедры	Содержание изменений	Подпись преподавателя, вносящего изменения	